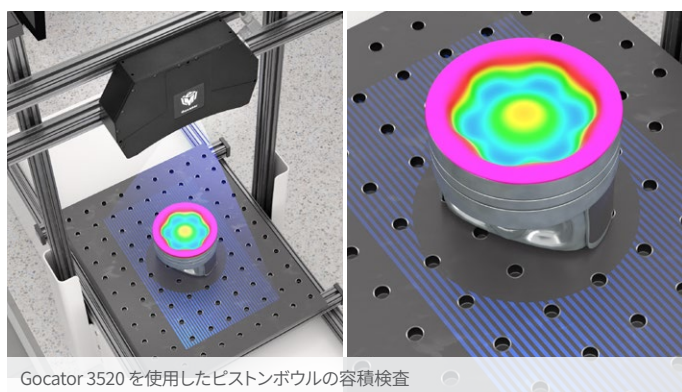
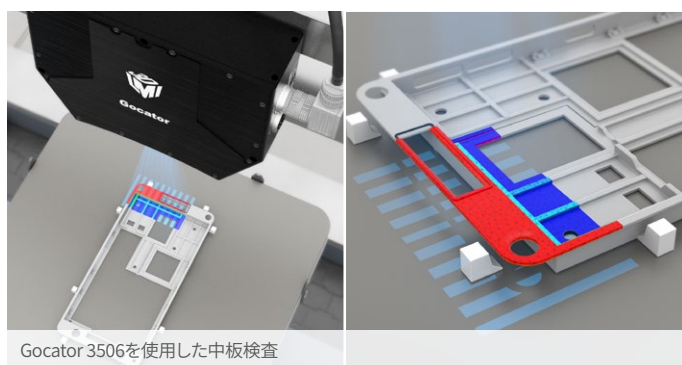


Gocator®

3D スマートスナップショットセンサー



Gocator 3520 を使用したピストンボウルの容積検査



Gocator 3506 を使用した中板検査

Gocator 3D スマートショットセンサーは、高精細領域をスキャンし検査するために、青色 LED 構造化光と内蔵 3D 測定ツールを組み合わせています。移動するオブジェクトのスキャンに使用されるレーザーとは対照的に、スナップショットセンサーは単一のスナップショットスキャンを使用して、停止/停止モーションで固定ターゲットまたはターゲットを検査します。

- 2 または 5 メガピクセルのステレオカメラ設計
- 高速スキャンレート (PC または GoMax® アクセラレーターにより最大 6Hz フルフィールド)
- 事前にキャリブレーション済み、単一のスナップショットでの 20 ミクロン XY 解像度 3D データ
- 最大 282 x 175 mm の視野 (FOV)
- 青色 LED 構造化光投影による正確な 3D 測定
- 長寿命の工業設計



EtherNet/IP™

ASCII

簡単なロボット統合

スナップショットセンサーは、フレキシブルロボット検査やピックアンドプレイスなど、オブジェクトが一時的に静止しているインライン用途に最適です。これは、モーションシステムコンポーネントのコストと振動によるエラーを最小限に抑えます。

ステレオカメラ設計

ステレオカメラはより多くのデータをキャプチャするため、オクルージョンは少なくなります。カメラが 1 台の場合、投影された光やカメラのビューをブロックする表面のジオメトリによってオクルージョンが発生し、データが取得できないようになります。一方、ステレオカメラは、部品の 3 つのビューを効果的に使用して、より多くのデータをキャプチャします。

内蔵ハードウェアアクセラレーション

強力なスキャンエンジンに加えて、すべての Gocator 構造化光 3D スナップショットセンサーには次世代のデュアルコアコントローラーが搭載されており、インライン生産速度に合わせてオンボード処理速度が大幅に向上します。

堅牢な工業用設計

頑丈なハウジング、小型フォームファクター、軽量により、これらのセンサーは小さなスペースにフィットし、ロボットに取り付けるのに最適です。Gocator スナップショットセンサーは、産業用プロジェクターを備えた IP67 グレードの設計を特徴としており、最大 10 年間の連続動作が可能です。

GOCATOR スナップショットセンサー	3210	3506	3520
スキャンレート (Hz)	4	3	3
撮像装置の解像度 (メガピクセル)	2	5	5
クリアランス距離 (CD)(mm)	165	87	203
測定範囲 (MR) (mm)	110	25	150
視野幅 (FOV) (mm)	71 x 98 - 100 x 154	27 x 45 - 30 x 45	179 x 115 - 282 x 175
Z 再現性 (μm)	4.7	2.0	4.6
分解能 XY (μm)	60 - 90	20 - 25	74 - 121
VDE 精度 (mm)	0.035	0.012 ⁽¹⁾	0.090 ⁽²⁾ - 0.200 ⁽³⁾
精度 XYZ (μm) ⁽⁴⁾	N/A	N/A	N/A
外形寸法 (mm)	49 x 146 x 190	49 x 136 x 170	55 x 167 x 260
重量 (kg)	1.7	1.52	2.6
入力電圧	+24 ~ +48 VDC (50ワット); リップル +/- 10%	+24 ~ +48 VDC (25 ワット); リップル +/- 10%	48 VDC (50 ワット); リップル +/- 10%
動作温度	0 to 45 °C	0 to 50 °C	0 to 40 °C
保管温度	-30 to 70 °C		
光源	青色 LED (465 nm)		
インターフェース	ギガビットイーサネット		
入力	差動エンコーダー、トリガー		
出力	2 つのデジタル出力、RS485 シリアル (115 kbaud)		
工場通信	PROFINET, Modbus, EtherNet/IP, ASCII, Gocator		
ハウジング	ガasket付きアルミニウム製エンクロージャー、IP67		
耐振動性	10 ~ 55 Hz、X、Y、Z 方向での二重振幅 1.5 mm、1 方向あたり 2 時間		
耐衝撃性	15 g、半正弦波、11 ミリ秒、X、Y、Z 方向に正および負		
ソフトウェアおよび組み込み 3D 測定ツール			
3D 特徴ツール	開口部 (穴、スロット)、シリンダー、スタッド (ネジ付きおよびネジなし)、平面		
3D ボリュームツール	体積、面積、境界ボックス、位置 (最小、最大、中心)、楕円、向き		
スキャンソフトウェア	構成およびリアルタイム 3D ビジュアライゼーションのために、ブラウザベースの GUI とオープンソース SDK を利用しています。ユーザーのアプリケーション、サードパーティの画像処理アプリケーション、PLC のために、オープンソース SDK、ネイティブドライバ、産業用プロトコルを利用しています		

⁽¹⁾ 2634、パート 2 に基づく

⁽²⁾ 中央 100 mm の測定範囲内の VDE

⁽³⁾ 150 mm の全測定範囲内の VDE

⁽⁴⁾ スキャン容積の様々な位置での球体フィッティングに基づく

